

BLIOGRAPHIE

- [1]** SMAIL BACHIR « contribution au diagnostique de la machine asynchrone par estimation paramétrique » 30 mars 1992
- [2]** R. P. Bouchard & G. Olivier, « Conception de moteurs asynchrones triphasés », Editions de l'Ecole Polytechnique de Montréal, 1997.
- [3]** Gille Zwingelstein (livre), « diagnostique des défaillance : théorie pratique pour les système industriel »
- [4]** Roland CASIMIR « diagnostique des défauts des machines asynchrone par reconnaissance des forme » , thèse de doctorat Lyon 2003
- [5]** Zemouri « contribution à la surveillance des systèmes de production à l'aide des réseaux de neurone dynamique : application a la maintenance » France 2003
- [6]** D.Hadiouche, H.Razik, A.Rezzoug, “ Modelling of a double-star induction motor with an arbitrary shift angle between its three phase windings ”, EPE-PEMC2000, Kosice.
- [7]** Beriber Dalila, “ Machine asynchrone à double stator alimentée par onduleurs à trois niveaux à structure NPC ”, Thèse de magistère, ENP, 2004.
- [8]** Sébastien. M, « Un moteur de type réseau de Neurones pour la révision des connaissances dans un système tueur intelligent », Diplôme d'études approfondies, 1995-1996.
- [9]** SAELEN.J, PLATMONT.O, MIME.L, « Les réseaux de neurones », exposé, P4, Janvier 1996
- [10]** BENCHERIET CHEMESE ENNAHAR, « Approche géométrique pour la reconnaissance de visages», Mémoire de magister, septembre 2000.
- [11]** Haykin.S « Neural Network, A Comprehensive Fondation », Macmillan College Publishing Company, Newyork, 1994.
- [12]** Lippman.R “An Introduction To Computing With Neurl Nets” IEEE Assp Magazine, Volume 4, n° 2, pp 4-22, April 1987
- [13]** Dreyfus et co-auteurs, « Réseaux de Neurones, Méthodologie et Applications », Eyrolles, 2002.

- [14]** Urbani.D, Roussel-Ragot.P, Lpersonaz, G. Dreyfus, “The Selection of Neural models of nonlinear dynamical Systems by statistical tests”, Neural Networks for signal processing I, pp 229-237.IEEE press, 1994.
- [15]** Jacquet.W, « Paradigme Connexionniste pour l'apprentissage de fonctions robotiques : Application au problème d'asservissement visuel de Brus manipulateur » Thèse de Doctorat, Juillet 2001
- [16]** Window, B. Hoff, M.E (1960), Adaptive switching circuits, IRE. Western Electric Show and Convention Record, Part 4, p 96-104..
- [17]** Tarek Boumegouraé «recherche de signateur électromagnétique des défauts dans une machine asynchrone et synthèse d'observateurs en vue du diagnostic » thèse de doctorat Lyon 1992
- [18]** E. schaeffer, « simulation et diagnostic de la machine asynchrone »rapport, école centrale de Nantes
- [19]** Jodouin.JF, Les réseaux Neuromimétiques, Hermes 1994.
- [20]** Menasria.A et Boualleg.AH, « Commande d'un processus par Modèle inverse Neural », Mémoire d'ingénieur, Université de Geulma 2001